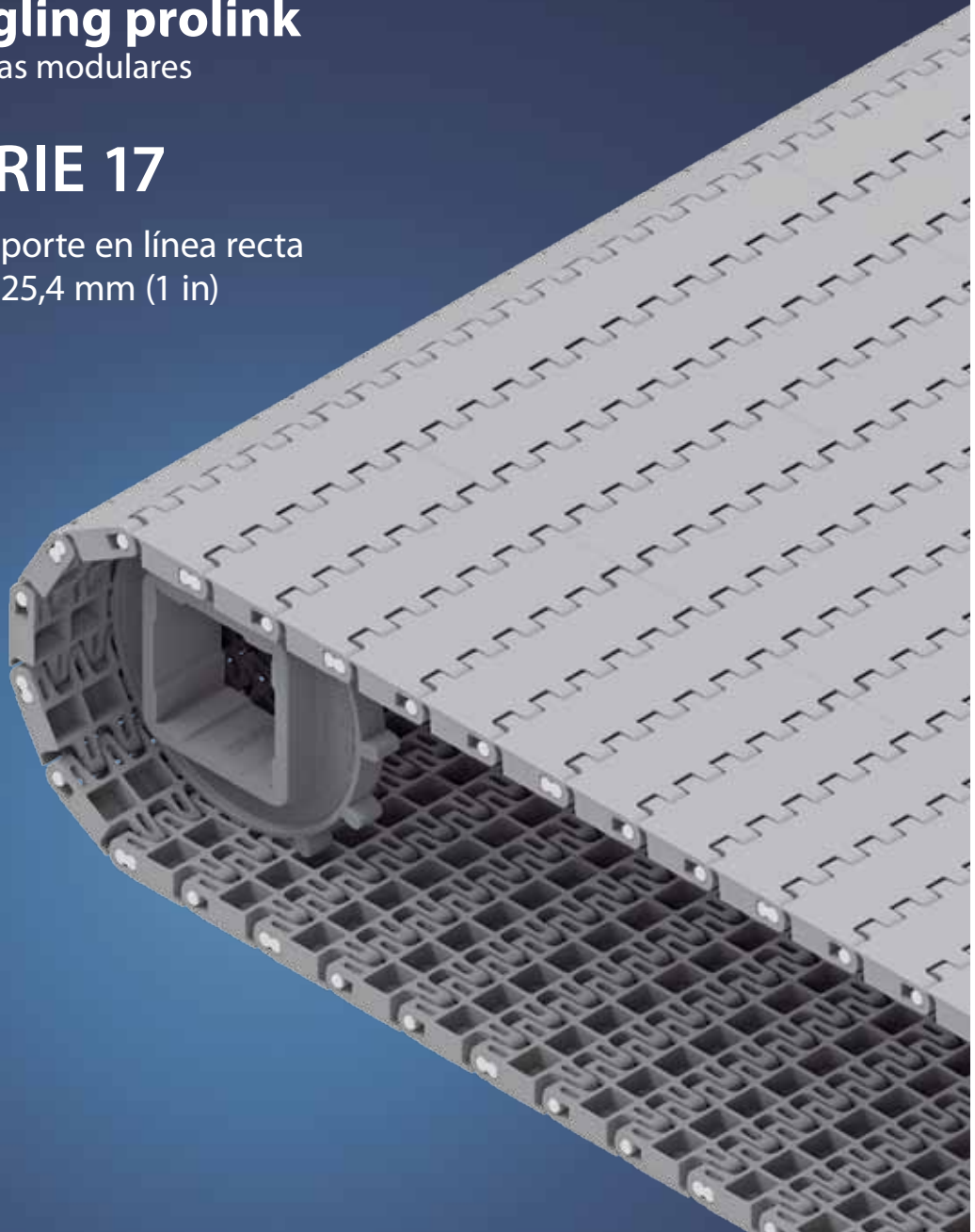


## 1.2 INFORMACIÓN DETALLADA DE LA SERIE

**siegling prolink**  
bandas modulares

### **SERIE 17**

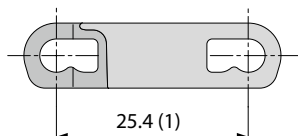
Transporte en línea recta  
Paso 25,4 mm (1 in)



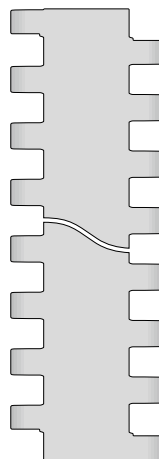
Transporte en línea recta | Paso 25,4 mm (1 in)

## Bandas para aplicaciones industriales para trabajos medianos a pesados

### Escala de vista lateral 1:1



### Patrón de superficie disponible y área de apertura



S17-0 FLT

Superficie cerrada y lisa

### Características de diseño

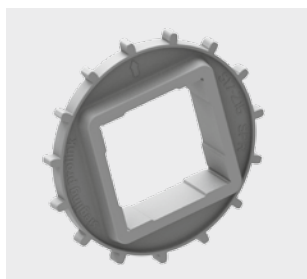
- El diseño de bisagra cerrada proporciona una alta capacidad de tracción de la correa
- Un diseño de módulo rígido permite una utilización óptima de la capacidad de tracción en relación con el peso de la banda
- Diseño robusto garantiza durabilidad
- El exclusivo sistema de retención de pasadores de "ojo de cerradura" garantiza una fácil extracción

### Datos básicos

Paso	25,4 mm (1 in)
Ancho min. de banda	76,2 mm (3 in)
Incremento de ancho	12,7 mm (0,5 in)
Pasadores de bisagra	4,2 mm (0,17 in), hechos de plástico (PBT, PP)

### Piñones

En diferentes tamaños con orificio redondo o cuadrado



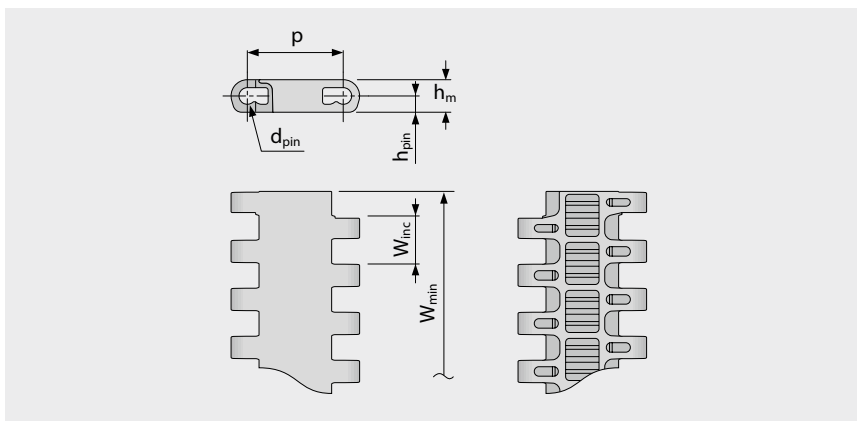
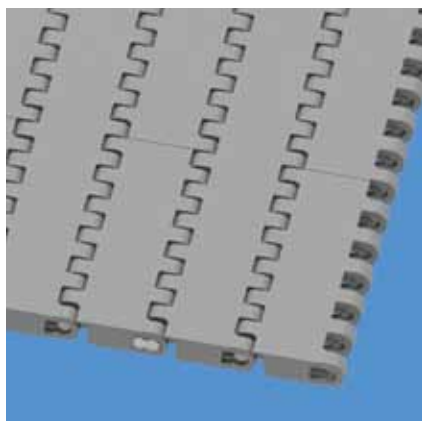
# SERIE 17 | TIPO DE BANDAS

siegling prolink  
bandas modulares

Transporte en línea recta | Paso 25,4 mm (1 in)

## S17-0 FLT | 0% Apertura | Superficie plana

Superficie cerrada, lisa | Superficie plana



### Dimensiones de la banda

	p	d <sub>pin</sub>	h <sub>m</sub>	h <sub>pin</sub>	h <sub>s</sub>	W <sub>min</sub>	W <sub>inc</sub>	W <sub>tol</sub>	Radio mínimo de flexión <sup>1)</sup>				
	Paso	Pasador Ø	Espesor [mm]	Posición del pasador [mm]	Altura [mm]	Ancho min. [mm]	Incremento de ancho [mm]	Tolerancia de ancho [%]	r1 C <sub>c</sub> x W <sub>B</sub>	r2	r3	r4	r5
mm	25,4	4,2	8,6	4,3	0,0	76,2	12,7	±0,2	–	25,4	50,8	76,2	25,4
inch	1,0	0,17	0,34	0,17	0,0	3,0	0,5	±0,2	–	1,0	2,0	3,0	1,0

### Disponibilidad de materiales estándar<sup>4)</sup>

Banda		Pasador		Tension nominal de la banda, recto		Peso		Desviación de ancho	Temperatura		Certificados	
Material	Color	Material	Color	[N/mm]	[lb/ft]	[kg/m <sup>2</sup> ]	[lb/ft <sup>2</sup> ]	[%]	[°C]	[°F]	FDA <sup>2)</sup>	EU <sup>3)</sup>
POM	LG	PBT	UC	32	2193	6,5	1,33	-0,09	-45/90	-49/194	●	●
PP	BL	PP	BL	18	1233	4,2	0,86	0,35	5/100	41/212	●	●

Ancho de molde disponible en: 76 mm (3,0 in), 229 mm (9,0 in)

■ BL (azul), ■ LG (gris claro), □ UC (sin color)

Todas las medidas y tolerancias se aplican a 21 °C; para las desviaciones de temperatura, consulte el capítulo 4.4 "Efecto Térmico" en el manual de ProLink. Todas las dimensiones imperiales (pulgadas) se redondean.

<sup>1)</sup> Radio flexión: r1 = flexión lateral, r2 = flexión frontal en el rodillo, r3 = flexión trasera en el rodillo de carga, r4 = flexión trasera de pestaña de retención, r5 = flexión trasera en el rodillo

<sup>2)</sup> Cumple con FDA 21 CFR

<sup>3)</sup> Cumple con (EU) 10/2011 y (EC) 1935/2004 regulaciones con respecto a las materias primas utilizadas y los umbrales de migración

<sup>4)</sup> Más materiales y colores a pedido



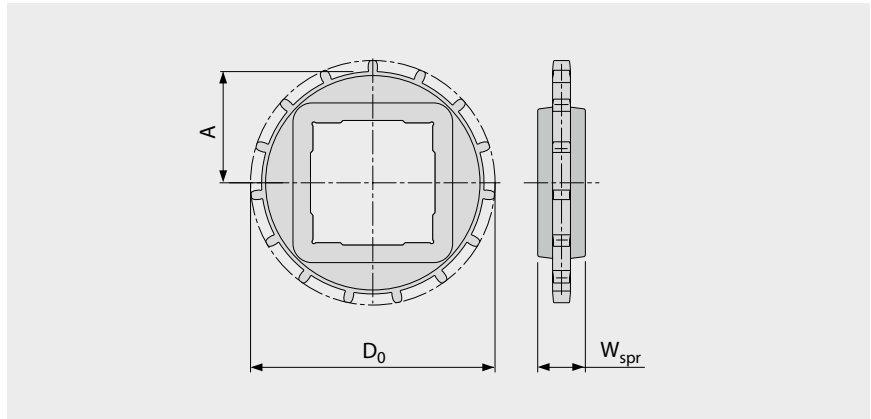
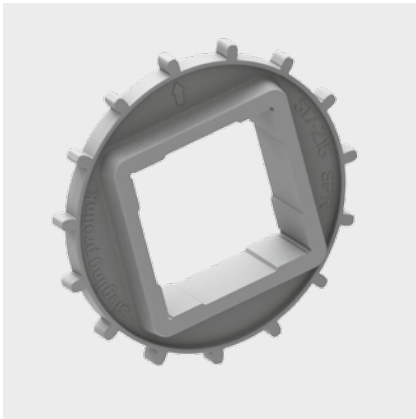
MOVEMENT SYSTEMS

# SERIE 17 | PIÑONES

siebling prolink  
bandas modulares

Transporte en línea recta | Paso 25,4 mm (1 in)

## S17 SPR | Piñones



### Dimensiones principales

Tamaño del piñón (número de dientes)		Z12	Z15	Z18	Z19
W <sub>spr</sub>	mm	24,0	24,0	24,0	24,0
	inch	0,94	0,94	0,94	0,94
D <sub>0</sub>	mm	99,7	123,2	148,0	156,1
	inch	3,93	4,85	5,83	6,15
A <sub>max</sub>	mm	45,8	57,4	70,0	73,9
	inch	1,80	2,26	2,76	2,91
A <sub>min</sub>	mm	44,0	56,0	68,7	72,7
	inch	1,73	2,20	2,70	2,86

### Orificio del eje (● = redondo, ■ = cuadrado)

30	mm	●			
40	mm	■		●/■	
60	mm		■		■
80	mm			■	■
1,25	inch	●			
1,5	inch	■		●/■	
2,5	inch		■	■	■

Material: PA, Color: LG

■ LG (gris claro)

Todas las medidas y tolerancias se aplican a 21 °C; para las desviaciones de temperatura, consulte el capítulo 4.4 "Efecto Térmico" en el manual de ProLink. Todas las dimensiones imperiales (pulgadas) se redondean.

Para obtener dimensiones detalladas de piñón y eje, consulte el apéndice 6.3.

Número de ruedas dentadas (distancia de separación de las ruedas dentadas) consulte el capítulo 3.2



MOVEMENT SYSTEMS